

汎用遠隔操縦装置「サロゲート」の開発

Remote Control Device "Surrogate" for Construction Machine with easy retrofitting

森直樹((株)大林組)、古屋弘((株)大林組)、上條宏明((株)大林組)、野村光寛(大裕(株)) Naoki Mori(OBAYASHI CORPORATION), Hiroshi Furuya(OBAYASHI CORPORATION), Hiroaki Kamijo(OBAYASHI CORPORATION), Mitsuhiro Nomura(TAIYU Co., Ltd.)

概要

建設機械の遠隔操縦による「無人化施工」は、 主に災害復旧の初動対応として活躍している。 しかし、従来の遠隔操縦専用の建設機械は高額 であり、また、台数が少ないため調達が難しい ことが課題となっていた。そこで、一般的な建 設機械に装着することで無人化施工を可能にす る、低コストで汎用性の高い遠隔操縦装置を開 発した。本技術によって災害復旧の迅速化を図 ることを可能とし、さらに、装置を装着したま まで遠隔操縦と搭乗操縦を切り替えられるの で、作業環境に応じた柔軟な対応が可能となる。 有人操作では危険を伴う一般工事など、より多 くの現場での多様な利用方法が可能になると考 えられ、無人化施工機械の導入推進が期待され る。

Summary

"Unmanned construction" by the remote controlled construction machineries work for initial disaster recovery support. However, due to its high price and small number of machines, it is difficult to procure the machine properly. To make unmanned construction system and remote controlled construction machine more familiar and flexible with low price, "Surrogate" has been developed. "Surrogate" is easily retrofitted to conventional construction machine and can switch between remote control and boarding control with device attached to machine. By adopting this device, it makes possible to operate in various construction sight and is expected to promote the installation of unmanned construction machineries. 認められる者)

nnovative Technique Awa